

Prof. Dr. Ing. Radu Gabriel DĂNESCU

Telefon: 0264 401 457

E-mail: Radu.Danescu@cs.utcluj.ro

Activitatea profesională

În cadrul Departamentului Calculatoare am ocupat următoarele poziții:

2001 – 2002, Asistent de cercetare stagiar

2002 – 2004, Preparator

2004 – 2009, Asistent

2009 – 2013, Sef lucrari

2013 – 2017, Conferentiar

2017 – prezent, Profesor

Din 2015 sunt membru al Scolii Doctorale a UTCN.

Educație, titluri

2014, Doctor Abilitat (abilitare conducere doctorat), domeniul Calculatoare si Tehnologia Informatiei.

2009, Doctor Inginer, domeniul Stiinta Calculatoarelor, Universitatea Tehnica din Cluj-Napoca

2003, Diploma de Studii Aprofundate, domeniul Noua Generatie de Calculatoare, Universitatea Tehnica din Cluj-Napoca

2002, Diploma de inginer, Calculatoare (in limba engleza), Universitatea Tehnica din Cluj-Napoca

Membru în consilii ale UTCN

2016 – 2024, Membru in Consiliul Departamentului Calculatoare

2016 – 2024, Membru in Consiliul Facultatii AC

2020 – 2024, Membru in Senatul UTCN, Membru in Comisia de Cercetare a Senatului UTCN

Activitate didactică

- Titular curs, Proiectare cu Microprocesoare (Design with Microprocessors), Calculatoare (Limba engleza), an III

- Titular curs, Procesarea Imaginilor, Calculatoare și Tehnologia Informatiei, an III

- Titular laborator/proiect, Proiectare cu microprocesoare (Design with microprocessors)

- Titular laborator/proiect, Procesarea Imaginilor (Image processing)

Cea mai mare realizare din punct de vedere didactic a fost modernizarea radicală a disciplinei DMP/PMP, orientarea acesteia spre aspecte practice care să capteze atenția studenților, permanenta actualizare a bazei materiale a laboratorului, din fonduri de cercetare dar si din fonduri proprii.

Materiale didactice publicate

1. Sergiu Nedevschi, Tiberiu Marița, Radu Dănescu, Florin Oniga, Raluca Brehar, Ionel Giosan, Cristian Vicaș Procesarea imaginilor - îndrumator de laborator, ISBN 978-973-662-796-5 UT Press Cluj-Napoca.
2. Sergiu Nedevschi, Tiberiu Marita, Radu Danescu, Florin Oniga, Raluca Brehar, Ion Giosan, Silviu Bota, Anca Ciurte, Andrei Vatavu, Image Processing - Laboratory Guide, ISBN 978-606-737-6, UT Press Cluj-Napoca
3. Sergiu NEDEVSCHI, Tiberiu MARIȚA, Radu DĂNESCU, Florin ONIGA, Raluca BREHAR, Ion GIOSAN, Cristian VANCEA, Robert VARGA, PROCESAREA IMAGINILOR, Îndrumător de laborator, Ediția a 2-a, UT Press Cluj-Napoca.
4. Sergiu NEDEVSCHI, Tiberiu MARIȚA, Radu DĂNESCU, Florin ONIGA, Raluca BREHAR, Ion GIOSAN, Cristian VANCEA, Robert VARGA, Image Processing - Laboratory Guide, 2nd edition, UT Press Cluj-Napoca.
5. Radu Danescu, Razvan Itu, Mircea Muresan, Proiectare cu Microprocesoare - Indrumator de Laborator, ISBN 978-606-737-336-3, UT Press Cluj-Napoca.
6. Radu Danescu, Razvan Itu, Mircea Muresan, Tiberiu Marita, Design with Microprocessors - Laboratory Guide, ISBN 978-606-737-337-0, UT Press Cluj-Napoca.

Doctoranzi îndrumați care au obținut titlul de Doctor

- Borza Diana Laura, 2018
- Itu Razvan, 2019
- Hajmasan Gheorghe Florin, 2021

Activitatea de cercetare

Domenii de interes:

- Stereoviziune
- Segmentare semantica
- Modelarea si urmarirea probabilistica a mediilor 3D dinamice
- Recunoasterea si urmarirea obiectelor
- Procesarea imaginilor astronomice
- Aplicatii cu microcontroller

Publicații

125 publicații indexate în Google Scholar

94 publicații indexate în Scopus

77 publicații indexate în ISI Web of Science, din care **22 articole de jurnal**

Selecție publicații relevante:

1. R. Danescu, R. Itu, A. Fuzes, V. Turcu, "Increasing the accuracy of real time wide field of view space surveillance by grid-based combination of multiple calibration results", Advances in Space Research, Vol. 73, No. 3, 2024, pp. 2098-2118.

2. R. Danescu, R. Itu, M. P. Muresan, A. Rednic, V. Turcu, "SST Anywhere-A Portable Solution for Wide Field Low Earth Orbit Surveillance", Remote Sensing, Vol. 14, No. 8, 2022, Art. No. 1905.
3. R. Danescu, S. Nedevschi, "A Particle-Based Solution for Modeling and Tracking Dynamic Digital Elevation Maps", IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems, vol. 15, No. 3, June 2014, pp. 1002-1015.
4. R. Danescu, F. Oniga, S. Nedevschi, "Modeling and Tracking the Driving Environment with a Particle Based Occupancy Grid", IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems, vol. 12, No. 4, December 2011, pp. 1331-1342.
5. R. Danescu, S. Nedevschi, "Probabilistic Lane Tracking in Difficult Road Scenarios Using Stereovision", IEEE Transactions on Intelligent Transportation Systems, vol. 10, No. 2, June 2009, pp. 272-282.

Brevet de invenție

R. Danescu, "DEVICE AND METHOD FOR PRECISE REMOTE SYNCHRONIZATION OF SYSTEMS FOR ASTRONOMICAL OBSERVATIONS", Patent number RO131751(B1)/28.04.2023, OSIM.

Impact

Index H ISI: 16
Index H Google Scholar: 24
Index H Scopus: 18

Proiecte de cercetare

Participare ca membru cheie in mai mult de 20 de proiecte de cercetare, din care în 9 proiecte am fost director de proiect sau responsabil din partea UTCN în cadrul consorțiului.

Proiecte conduse:

1. „Detectia drumului si a benzii de circulatie in scenariile de trafic urban”, CNCSIS-TD, cod CNCSIS 339, 2006-2007. **Director.**
2. "Sistem de observare a orbitelor terestre medii si inalte bazat pe stereoviziune (AMHEOS), cod PN-II-PT-PCCA-2011-3.2-0651, 2012-2016. **Director.**
3. Multifocal System for Real Time Tracking of Dynamic Facial and Body Features (MULTIFACE) PN-II-RU-TE-2014-4-1746, 2015-2017. **Director.**
4. Tehnici avansate de perceptie a mediului folosind Deep Learning si estimatori probabilistici (DEEPPSENSE) , PN-III-P1-1.1-TE-2016-0440, 2018-2020. **Director.**
5. Image and data processing for automatic mapping, beneficiar TELENNAV GMBH Germania, 2016-2017. **Director.**
6. GENERIC DATA REDUCTION FRAMEWORK FOR SPACE SURVEILLANCE (GENDARED), proiect finantat de European Space Agency (ESA), coordonat de GMV Romania, UTCN partener, 2016-2019. **Responsabil UTCN.**
7. Sistem compact pentru achizitia de imagini si masurarea pozitiei tintelor din domeniul LEO (CAMELEON), PN-III-P2-2.1-PED-2019-4819, 2020 – 2022. **Director.**

8. MEDALS - Modelarea, Estimarea si Gestionarea Situatiilor Periculoase prin Analiza Continua a Sistemului Sofer-Vehicul-Mediu, PN-III-P4-ID-PCE2020-1700, 2021-2023.

Director.

9. Sistem pentru analiza și evaluarea riscurilor din spațiul extraatmosferic (RoSSA), Proiect de tip Solutii, coordonat de Agentia Spatiala Romana, 2021-2023. **Responsabil UTCN.**

Premii

Premiul "Constantin Budeanu" al Academiei Romane, pentru monografia "Perceptia prin particule", 2021.

Premiul pentru „Pentru activitatea publicistica, vizibilitate internațională si fonduri atrase”, Universitatea Tehnica din Cluj-Napoca, 2014.

Data:

Semnatura:

6.03.2024